

CRX-25iA



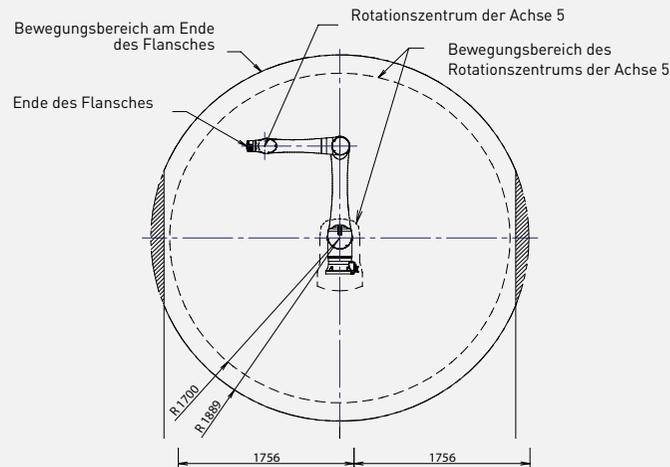
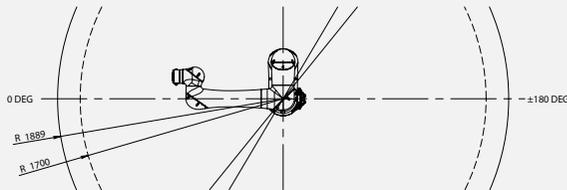
Max. Gewicht am Handgelenk: **25/30 kg**



Max. Reichweite: **1889/1756 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s) *2						Maximale Lineargeschwindigkeit (mm/s)	A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)
			A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6					
6	± 0.05*	135	360	360	540	380	360	450	80	80	120	180	180	180	1000 *1)	100.0/4.70 (115.0/4.70)*6	85.0/4.00	32.0/2.00

Arbeitsbereich



*1) 2000mm/s im High-Speed-Mode *2) Bei kurzen Distanzen kann es vorkommen, dass die Geschwindigkeit den angegebenen Maximalwert nicht erreicht *3) RS485 Schnittstelle inklusive *4) Weder Tau noch Frost zulässig *5) Innerhalb eines Monats *6) Bei einer Traglast von 30kg *7) Ohne lebensmitteltaugliche Option *8) Lebensmitteltaugliches Fett für alle Achsen

Bei einer Traglast von 30 kg ist die maximale Reichweite von 1889 mm auf 1756 mm begrenzt. Keine Einschränkungen bei der Haltung des Handgelenks.



Roboter

	CRX-25iA
Roboter aufstellmaße [mm]	283
Bodenmontage	•
Deckenmontage	•
Wandmontage	•



Steuerung

	R-30iB Plus
Schaltschranktyp Mini Plus	•
Abmaße [mm]	410 x 277 x 370
Tablet TP	•

Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	-
Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]	200-230
Durchschnittliche Leistung [kW]	0.4

Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	5/6 *3
Integrierte Luftzufuhr	1

Umgebung

Schallleistungspegel [dB]	<70
Umgebungstemperatur [° C]	0-45
Luftfeuchtigkeit [%]	≤75 *4
Luftfeuchtigkeit - kurzfristig [%RH]	≤95 *5
Schwingungsbeschleunigung [m/s²]	≤4.9 (0.5G)

Schutzart

Mechanik Standard/optional	IP67
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP67
Reinraumklasse (ISO Klasse 2)	o *7

Lebensmittelqualität / mechanische Optionen

Lebensmitteltaugliches Fett	o *8
Weißer Epoxidfarbe	o